

RÉCEPTION D'UN SITE SAP

PAR LA DSR – MESURES APRÈS UN MARCHÉ DE TRAVAUX DGT

(Ce document ne concerne que les équipements modifiés ou installés dans le cadre du marché)

SITE :

Nom du site : STOCKAGE BUGEAUD

Type de site : ☒ Usine ☐ Maillage ☐ DO ☐ Site de mesures isolé

Objet du chantier :

☐ Modification : ☐ ☒ Création ☐

Chargé d'affaires DGT : Stéphane FOURNET

OPR mesures :

Responsable DGT : Alexandre BIRE

Responsable DSR – mesures : Baptiste VERNIEST, Théodore SOGOYOU

Responsable entreprise : David SIMON

Date OPR mesures : 03/12/2020

Conclusion des OPR - site réceptionné :

~~Sans réserve~~ ☐ Avec réserves



L'ensemble des informations doivent également se trouver dans le DOE

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 1 – AMV – AMONT VANNE

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

2 capteur piézométrique

0 sonde ultrason

1 sonde radar

0 corde de vitesse

0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : o OUI (côte =) ☒ NON o Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section : ☒ OUI o NON

en aval de la section : ☒ OUI o NON

au niveau de la section : ☒ OUI o NON

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

	CP1	CP2
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série		
Longueur de câble		
Gamme	0 – 6	0 – 6
Raccord Jupiter	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1	CP2
Niche de tirage	Non	Non
Niche en radier	Oui	Oui
Diamètre du puits	Oui	Oui
Tirage aisé du capteur	Non	Non
Côte du capteur	Oui	Oui
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 (Oui/Non)	CP2 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage	Non	Non
Pose plaque Inox	Non	Non
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

SONDE(S) ULTRASON/RADAR

a-Description du matériel

Marque & modèle :
Numéros de série :
Longueur de câble :
Bande morte (US) :

b-Réception des travaux de génie civil

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Conformité des réservations	Non
Horizontalité de la sonde	Oui
Fixation de la sonde	Oui
Conformité boîtier de raccordement	Oui
Côte du radier	Oui
Côte de la sonde	Oui

c-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

	H simulée (en m)	H (en mVDP ou mNGF)	H lue sur afficheur
1			

	H simulée (en m)	H (en mVDP ou mNGF)	H lue sur afficheur
2			

	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CAPTEUR(S) DE QUALITÉ

NON TESTÉ

HYDROCARBURE

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE

À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 2 – AVV – AVAL VANNE

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

0 capteur piézométrique

0 sonde ultrason

1 sonde radar

0 corde de vitesse

0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☒ OUI (côte = 29,020 mNGF) o NON o Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section : ☒ OUI o NON

en aval de la section : ☒ OUI o NON

au niveau de la section : o OUI ☒ NON

Plaque présente sur la dalle de l'usine mais pas dans le DO

SONDES DE HAUTEUR

SONDE(S) ULTRASON/RADAR

a-Description du matériel

Marque & modèle :
Numéros de série :
Longueur de câble :
Bande morte (US) : S.O.

b-Réception des travaux de génie civil

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Conformité des réservations	S.O.
Horizontalité de la sonde	Oui
Fixation de la sonde	Oui
Conformité boîtier de raccordement	Oui
Côte du radier	Oui
Côte de la sonde	Oui

c-Tests

Non réalisés – se référer aux autocontrôles

	H simulée (en m)	H (en mVDP ou mNGF)	H lue sur afficheur
1			
2			

	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE

À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 3 – AMG – AMONT DÉGRILLEUR

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

- 1 capteur piézométrique
- 0 sonde ultrason
- 0 sonde radar
- 0 corde de vitesse
- 0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☐ OUI (côte =) ☒ NON ☐ Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

- en amont de la section : ☒ OUI ☐ NON
- en aval de la section : ☐ OUI ☒ NON
- au niveau de la section : ☒ OUI ☐ NON

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

	CP1
Marque & modèle	UNIK 5000
Numéro de série	
Longueur de câble	
Gamme	0 – 6
Raccord Jupiter	<input type="radio"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1
Niche de tirage	Non : tirage directement depuis la dalle
Niche en radier	Oui
Diamètre du puits	Ok
Tirage aisé du capteur	Oui
Côte du capteur	Oui
Longueur de câble depuis le crochet	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui
Pose pince d'ancrage	Non
Pose plaque Inox	Non
Boîtier de mise à l'air	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE **À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS**

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 4 – BAP – BÂCHE DE POMPAGE

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

2 capteur piézométrique

0 sonde ultrason

0 sonde radar

0 corde de vitesse

0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☐ OUI (côte =) ☒ NON ☐ Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section : ☐ OUI ☒ NON

en aval de la section : ☐ OUI ☒ NON

au niveau de la section : ☒ OUI ☐ NON seulement sur la dalle supérieure de l'usine

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

	CP1	CP2
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série		
Longueur de câble		
Gamme	0 – 6	0 – 6
Raccord Jupiter	<input type="radio"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="radio"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1	CP2
Niche de tirage	Non visible lors de la réception	Non visible lors de la réception
Niche en radier	Non visible lors de la réception	Non visible lors de la réception
Diamètre du puits	Ok	Ok
Tirage aisé du capteur	Oui	Oui
Côte du capteur	Oui	Oui
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 (Oui/Non)	CP2 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage	Non	Non
Pose plaque Inox	Non	Non
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CAPTEUR(S) DE QUALITÉ

NON TESTÉS

TURBIDITÉ

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE

À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 5 – ENF – ENTRÉE FILTRES

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

2 capteur piézométrique

0 sonde ultrason

0 sonde radar

0 corde de vitesse

0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☒ OUI (côte ENF1 = 36,230 mNGF, ENF2 = 35,130m) ☐ NON ☐ Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section : ☐ OUI ☐ NON

en aval de la section : ☐ OUI ☐ NON

au niveau de la section : ☒ OUI ☐ NON

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

	CP1	CP2
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série	5566814	5536810
Longueur de câble		
Gamme	0 – 2	0 – 2
Raccord Jupiter	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1	CP2
Niche de tirage	Oui	Oui
Niche en radier	Non	Non
Diamètre du puits	Oui	Oui
Tirage aisé du capteur	Incertain	Incertain
Côte du capteur	Oui	Oui
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 (Oui/Non)	CP2 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage	S.O.	S.O.
Pose plaque Inox	S.O.	S.O.
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE **À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS**

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 6 – FILTRES 1 ET 2 AMO-MIL-AVA

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

- 6 capteurs piézométriques
- 0 sonde ultrason
- 0 sonde radar
- 0 corde de vitesse
- 0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☒ OUI (côte AMO = 35,93 ; MIL = 36,43 ; AVA = 36,93) ☐ NON ☐ Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

- en amont de la section : ☐ OUI ☐ NON
- en aval de la section : ☐ OUI ☐ NON
- au niveau de la section : ☒ OUI ☐ NON

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

Filtre 1	CP1 – AMO F1	CP2 – MIL F1	CP3 – AVA F1
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série	5543628	5536815	5543631
Longueur de câble			
Gamme	0 – 2	0 – 2	0 – 2
Raccord Jupiter	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non

Filtre 2	CP4 – AMO F2	CP5 – MIL F2	CP6 – AVA F2
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série	5537256	5543629	5543627
Longueur de câble			
Gamme	0 – 2	0 – 2	0 – 2
Raccord Jupiter	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non	<input type="checkbox"/> oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 – AMO F1	CP2 – MIL F1	CP3 – AVA F1
Niche de tirage	S.O.	S.O.	S.O.
Niche en radier	S.O.	S.O.	S.O.
Diamètre du puits	S.O.	S.O.	S.O.
Tirage aisé du capteur	Oui	Oui	Oui
Côte du capteur	Non	Non	Non
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non	Non

Contrôle de (Oui/Non)	CP4 – AMO F2	CP5 – MIL F2	CP6 – AVA F2
Niche de tirage	S.O.	S.O.	S.O.
Niche en radier	S.O.	S.O.	S.O.
Diamètre du puits	S.O.	S.O.	S.O.
Tirage aisé du capteur	Oui	Oui	Oui
Côte du capteur	Non	Non	Non
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 – AMO F1 (Oui/Non)	CP2 – MIL F1 (Oui/Non)	CP3 – AVA F1 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage			
Pose plaque Inox			
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui	Oui

Contrôle de (Oui/Non)	CP4 – AMO F2 (Oui/Non)	CP5 – MIL F2 (Oui/Non)	CP6 – AVA F2 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage			
Pose plaque Inox			
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE **À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS**

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 7 – STF – SORTIE FILTRES

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

- 4 capteurs piézométriques
- 0 sonde ultrason
- 0 sonde radar
- 0 corde de vitesse
- 0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☒ OUI (côte STF1 =36,73 ; STF2 = 37,73) o NON o Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

- en amont de la section : o OUI o NON
- en aval de la section : o OUI o NON
- au niveau de la section : ☒ OUI o NON

SONDES DE HAUTEUR

CAPTEUR(S) PIÉZOMÉTRIQUE(S)

a-Description du matériel

	CP1 – F1	CP2 – F2	CP3 – F1	CP4 – F2
Marque & modèle	UNIK 5000	UNIK 5000	UNIK 5000	UNIK 5000
Numéro de série	5536802	5536713	5536699	5536808
Longueur de câble				
Gamme	0 – 2	0 – 2	0 – 2	0 – 2
Raccord Jupiter	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non	o oui <input checked="" type="checkbox"/> non

b-Réception des travaux de génie civil

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 – F1	CP2 – F2	CP3 – F1	CP4 – F2
Niche de tirage	S.O.	S.O.	S.O.	S.O.
Niche en radier	S.O.	S.O.	S.O.	S.O.
Diamètre du puits	Ok	Ok	Ok	Ok
Tirage aisé du capteur	Incertain	Incertain	Incertain	Incertain
Côte du capteur	Non	Non	Non	Non
Longueur de câble depuis le crochet	Non	Non	Non	Non
Hauteur entre le capteur et le radier	Non	Non	Non	Non

c-Réception du petit matériel

Contrôle de (Oui/Non)	CP1 – F1 (Oui/Non)	CP2 – F2 (Oui/Non)	CP3 – F1 (Oui/Non)	CP4 – F2 (Oui/Non)
Pose crochet	Oui	Oui	Oui	Oui
Pose pince d'ancrage				
Pose plaque Inox				
Boîtier de mise à l'air	Oui	Oui	Oui	Oui

d-Tests **Non réalisés – se référer aux autocontrôles**

CP	H simulée (en m)	H (en mVdP)	H lue sur afficheur
1			
2			

CP	I théorique (en mA)	I lue sur convertisseur	I à la sortie du convertisseur
1			
2			

CAPTEUR(S) DE QUALITÉ

NON TESTÉ

CONDUCTIVITÉ

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

TURBIDITÉ

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

PH

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

REDOX

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE **À FAIRE UNE FOIS LES PLANS FOURNIS**

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

Numéro et nom de la section de mesure

SECTION 8 – RFF – REFOULEMENT

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

0 capteur piézométrique

0 sonde ultrason

0 sonde radar

0 corde de vitesse

0 capteur à effet Doppler

Clou géomètre : ☐ OUI (côte =) ☐ NON ☐ Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section : ☐ OUI ☐ NON

en aval de la section : ☐ OUI ☐ NON

au niveau de la section : ☐ OUI ☐ NON

DÉBITMÈTRE(S)

DÉBITMÈTRE SUR CONDUITE

NON TESTÉ

a-Description du matériel

Marque & modèle :
Numéro de série :
Longueur du câble :

b-Réception de la pose de la sonde

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Fixation du capteur	
Fixation et/ou encastrement du câble	

c-Contrôle du débit avec un débitmètre portable

Vitesse mesurée par Débitmètre sur conduite	Vitesse mesurée par Débitmètre portable

CAPTEUR(S) DE QUALITÉ

NON TESTÉ

CONDUCTIVITÉ

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

TURBIDITÉ

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

PH

Marque & modèle :
Numéro de série sonde :
Longueur du câble :
Contrôle avec solution tampon :

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

REDOX

SECTION 9 – HUMIDITÉ FILTRES 1 ET 2 AMO-AVA

DESCRIPTION DE LA SECTION DE MESURE

Nombre de capteurs :

- ☐ capteur piézométrique
- ☐ sonde ultrason
- ☐ sonde radar
- ☐ corde de vitesse
- ☐ capteur à effet Doppler

Clou géomètre :

o OUI (côte =

) o NON o

Sans objet

Plaques indicatrices présentes et conformes :

en amont de la section :

o OUI

o NON

en aval de la section :

o OUI

o NON

au niveau de la section :

o OUI

o NON

CAPTEUR(S) DE QUALITÉ

HUMIDITÉ

CONFORMITÉ AU PLAN GÉOMÈTRE POUR LES HAUTEURS DE RÉFÉRENCE

Capteur	Validation (OUI/NON)
Piézomètres	
Ultrasons	
Radars	
Cordes de vitesse	
Capteur à effet doppler	

ARMOIRE EN LOCAL TECHNIQUE

RÉCEPTION DE L'ARMOIRE

a-réception de l'armoire

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Fixation de l'armoire	Oui
Socle en béton	Oui
Peinture armoire & socle (site isole)	S.O.
Serrure Ronis N43434 (site isolé)	S.O.

b-description de la centrale d'acquisition

Marque & modèle : S.O.
Numéro de série : S.O.

c-fonctionnement du matériel

Matériel en état de marche	Validation (OUI/NON)
Centrale d'acquisition	S.O.
Alimentation secteur	Oui
Alimentation secourue	Oui
Batterie 12V	S.O.
Modem LLA	S.O.
Modem SDLS	S.O.
Modem RTC	S.O.
Prise RTC	S.O.
Résistance chauffante	Oui
Eclairage	Oui
Parafoudres	Non ?
Prises 220V	Oui
Numérotation des câbles	Oui
Etiquetage matériel	Non : à repérer par rapport aux noms d'équipements
Pages web de maintenance	S.O. : IHM – codes à fournir

RÉCEPTION DES CONVERTISSEURS

a-convertisseur du capteur piézométrique – deux capteurs par convertisseur

Marque & modèle : JM Concept
Numéro de série :

Étiquetage : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet **Ajouter des repères clairs**
 Fixation : ☒ Correcte ☐ Incorrecte ☐ Sans objet
 Disjoncteur : ☒ OUI ☐ NON ☐ Sans objet
 Paramétrage fourni : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet

c-convertisseur de la sonde radar

Marque & modèle : JM Concept
Numéro de série :

Étiquetage : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet **Ajouter des repères clairs**
 Fixation : ☒ Correcte ☐ Incorrecte ☐ Sans objet
 Disjoncteur : ☒ OUI ☐ NON ☐ Sans objet
 Paramétrage fourni : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet

e-Gestion de la hauteur valide

Non testé

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Plage de coïncidence	
Test sous la plage	
Test au-dessus de la plage	
Priorité de capteur dans la plage de coïncidence	
Gestion des défauts de capteurs	

DIVERS (PRÉSENCE ET CONFORMITÉ)

Fixation des fourreaux ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Identification des fourreaux ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Identification des câbles ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Isolateurs galvaniques ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet
 Plans géomètres ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet
 Plans électriques ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet
 Contrôles conformité électrique ☐ OUI ☐ NON ☐ Sans objet

Mauvaise qualité et à laisser dans le local technique

ARMOIRE FILTRES

RÉCEPTION DE L'ARMOIRE

a-réception de l'armoire

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Fixation de l'armoire	Oui
Socle en béton	Oui
Peinture armoire & socle (site isole)	S.O.
Serrure Ronis N43434 (site isolé)	Non ?

b-description de la centrale d'acquisition

Marque & modèle : S.O.
Numéro de série : S.O.

c-fonctionnement du matériel

Matériel en état de marche	Validation (OUI/NON)
Centrale d'acquisition	S.O.
Alimentation secteur	Oui
Alimentation secourue	
Batterie 12V	Oui
Modem LLA	S.O.
Modem SDSL	S.O.
Modem RTC	S.O.
Prise RTC	S.O.
Résistance chauffante	Oui
Éclairage	Oui
Parafoudres	Oui
Prises 220V	Oui
Numérotation des câbles	Oui
Étiquetage matériel	Oui
Pages web de maintenance	Non accessible – problème ActiveX

RÉCEPTION DES CONVERTISSEURS

a-convertisseur du capteur piézométrique

Marque & modèle : JM Concept

Numéro de série :

Étiquetage : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet **Ajouter des repères clairs**
 Fixation : ☒ Correcte ☐ Incorrecte ☐ Sans objet
 Disjoncteur : ☒ OUI ☐ NON ☐ Sans objet
 Paramétrage fourni : ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet

d-autre convertisseur

Capteur concerné :

Marque & modèle :

Numéro de série :

Étiquetage : ☐ OUI ☐ NON ☐ Sans objet
 Fixation : ☐ Correcte ☐ Incorrecte ☐ Sans objet
 Disjoncteur : ☐ OUI ☐ NON ☐ Sans objet
 Paramétrage fourni : ☐ OUI ☐ NON ☐ Sans objet

e-Gestion de la hauteur valide

Non testé

Caractéristique contrôlée	Validation (OUI/NON)
Plage de coïncidence	
Test sous la plage	
Test au-dessus de la plage	
Priorité de capteur dans la plage de coïncidence	
Gestion des défauts de capteurs	

DIVERS (PRÉSENCE ET CONFORMITÉ)

Fixation des fourreaux ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Identification des fourreaux ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Identification des câbles ☒ Bonne ☐ Mauvaise ☐ Sans objet
 Isolateurs galvaniques ☐ OUI ☐ NON ☒ Sans objet
 Plans géomètre ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet
 Plans électrique ☐ OUI ☒ NON ☐ Sans objet
 Contrôles conformité électrique ☐ OUI ☐ NON ☐ Sans objet

RÉSERVES

Ne se trouvent dans ce paragraphe que des détails par rapport à des éléments mentionnés auparavant. L'ensemble des réserves est dans chaque section.

Plans géomètres non fournis pour le moment donc vérification des cotes non possible. Parfois des cotes différentes entre les plaques et le paramétrage des capteurs.

Plans électriques à finaliser et laisser sur site

Longueurs de câbles et autocontrôles présentés lors de la réception à fournir

Niche de tirage section AMV peu praticable :

- ne permet pas facilement le tirage de nouveaux capteurs
- nécessité d'aller dans le DO vérifier que le capteur est bien remis en position après sa maintenance → une niche dans le piédroit du DO aurait permis de résoudre ce point

Bâche de pompage : pas d'étiquette sur les capteurs piézos -> aussi à vérifier sur les autres sections

Sur tous les JM Concept, repérer par « Section-Capteur » chaque entrée, par exemple : AMV-CP1, AMV-RD1

Le DIUO devra être précis sur la maintenance des sondes de qualité, en particulier Redox, Hydrocarbures et Humidité.



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 1 BAP
PID N° :	
Localisation tâche :	STATION Guyard
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	André HAUSSER	Modèle :	5548405
Gamme :	0 → 6m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :	
Système d'acquisition :	
N° entrée	Adresse
Plan :	Folio N° :

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)** (mb)	Relevé Pocket en mA	Indication locale si applicable	Affichage Automate (Hauteur)			OK	NOK
%	en mA				Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4,02	0 mb	4,02	—	0,7 cm				
25% (*)	8	150,2	8,01		153,4				
50%	12,04	300,2 mb	12,14		304,1 cm				
75% (*)	16	449,7	16,21		457,9				
100%	20,06	599,2	20,09		602 cm				
75% (*)	16	447,6	16,02		455,3				
50%	12	299,4 mb	12,07		302 cm				
25% (*)	8	150	8		150,2				
0%	4	0 mb	4,02		0,7 cm				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3, à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :					Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée		OK	NOK
Très très haut	3H					
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 2 - BAP
PID N° :	
Localisation tâche :	Station Bugeaud
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde piezo		
Fabricant :	Andreo Nauser	Modèle :	SS48602
Gamme :	0 - 6m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur Indication locale si applicable	Retransmission			Résultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)** (mb)	Relevé Pocket en mA		Affichage			OK	NOK
%	en mA				Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0 mb	4,01		0				
25% (*)	8	150,6	8,21		153,1				
50%	12	300,2 mb	12,14		305,1 cm				
75% (*)	16	449,7	16,2		457,4				
100%	20	599,5	20,39		610				
75% (*)	16	450,5 mb	16,89		460 cm				
50%	12	300,7	12,18		306				
25% (*)	8	149,8	7,99		150,7				
0%	4	0 mb	4,01		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3 à préciser

Contrôle des seuils "Soft" :

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HE1 ANG
PID N° :	
Localisation tâche :	Station bureau
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Pico		
Fabricant :	Endress hauser	Modèle : Secis	5548403
Gamme :	0 - 6 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	Instrument actif / passif

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :	
N° entrée	Adresse
Plan :	Folio N° :

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale <i>si applicable</i>	Affichage			OK	NOK
%	en mA				Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4		0				
25% (*)	8	189,6	8,8		153 cm				
50%	12	300,2	12,16		306				
75% (*)	16	449,3	16,21		457,9				
100%	20	599,7	20,29		610,2				
75% (*)	16	450,4	16,24		459				
50%	12	301,2	12,21		307,9				
25% (*)	8	150,7	8,12		154,5				
0%	4	0	4		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 1 AMV
PID N° :	
Localisation tâche :	station bureau
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	Endress hauser	Modèle :	5548B101
Gamme :	0 - 6m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur Indication locale si applicable	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)** (mb)	Relevé Pocket en mA		Affichage			OK	NOK
%	en mA				Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,02		0				
25% (*)	8	149,6	8,07		151,9				
50%	12	299,2	12,15		304,9				
75% (*)	16	448,8	16,23		457,9				
100%	20	598,4	20,32		612,3				
75% (*)	16	451,1	16,29		460,1				
50%	12	300,4	12,19		306,4				
25% (*)	8	150,3	8,11		153,4				
0%	4	0	4,02		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3 : à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :					Résultat	
Seuils prévus		Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H					
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HCP2 - AMV
PID N° :	
Localisation tâche :	Station bougé
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :	
Type instrument :	onde piezo
Fabricant :	endress hauser
Modèle :	860 5548 404
Gamme :	0 - 6 m
Schema de boucle :	Folio N° : Instrument actif / passif

Données système d'acquisition :	
Système d'acquisition :	
N° entrée	Adresse
Plan :	Folio N° :

Valeurs transmetteur					Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue en mA	Valeur injectée (physique)** (mb)	Relevé Pocket en mA	Indication locale si applicable		Affichage			OK	NOK
					Visu 1 (Ch)	Visu 2	Visu 3			
0%	4	0	4,03		0					
25% (*)	8	150,1	8,12		153,4					
50%	12	300,4	18,23		307,5					
75% (*)	16	450,4	16,31		460,5					
100%	20	600,1	20,36		612,4					
75% (*)	16	451,0	16,33		451,3					
50%	12	300,1	12,22		306,4					
25% (*)	8	150,9	8,16		154,9					
0%	4	0	4,03		0					

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3, à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :					Résultat	
Seuils prévus		Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée		
Très très haut	3H				OK	NOK
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			

Formulaire	
Tag équipement	HCP 1 - ENF (1)
PID N°	
Localisation tâche	Filtres (entrée)
Système	
Sous-système	

Données Instrument :

Type instrument	Sonde Piezo		
Fabricant	Endress Hauser	Modèle	SCR 55 36814
Gamme	0 - 2 m		
Schéma de boucle		Folio N°	Instrument actif / passif

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition	
N° entrée	Adresse
Plan	Folio N°

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Résultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale si applicable	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mA)			Visu 1 (CA)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4		0				
25% (*)	8	50,6	8,09		51.1				
50%	12	100,5	12,16		102				
75% (*)	16	150,3	16,22		152.4				
100%	20	199,8	20,22		202.7				
75% (*)	16	149,3	16,10		152.3				
50%	12	100,7	12,55		106,2				
25% (*)	8	50,3	8,00		50,3				
0%	4	0	4		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, visu 2 et visu 3 à préciser

Contrôle des seuils "Soft"

Contrôle des seuils "Soft"				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HCP2 - ENF
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (entrée)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	endress hauser	Modèle :	810 5536810
Gamme :	0 - 2 m		
Schema de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)** (mV)	Relevé Pocket en mA	Indication locale si applicable	Affichage			OK	NOK
%	en mA				Visu 1 (CM)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4		0				
25% (*)	8	50,5	8,07		50,4				
50%	12	100,2	12,14		100,6				
75% (*)	16	150,1	16,20		152,1				
100%	20	199,9	20,24		203,9				
75% (*)	16	150,8	16,24		152,6				
50%	12	99,6	12,08		101,0				
25% (*)	8	50,7	8,10		51,3				
0%	4	0	4		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

Visu 1, Visu 2 et Visu 3, à préciser.

** si applicable, sinon valeur par simulation

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 2 - AMO
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (pression pour amont)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	endress hauser	Modèle :	desio 5537 256
Gamme :	0 - 6m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale <i>si applicable</i>	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mb)			Visu 1 (m)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,02		0,2				
25% (*)	8	50,8	8,16		52,1				
50%	12	100,6	12,23		102,3				
75% (*)	16	150,3	16,26		153,3				
100%	20	199,9	20,30		203,3				
75% (*)	16	150,1	16,24		152,5				
50%	12	99,4	12,11		101,4				
25% (*)	8	50,6	8,16		51,9				
0%	4	0	4,02		0,2				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HCP1 - A70
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (zone amont)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	Endress hauser	Modèle :	55 43 628
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mA)		si applicable	Visu 1 (mA)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,01		0				
25% (*)	8	50,1	8,18		51,9				
50%	12	100,7	12,42		102,9				
75% (*)	16	149,9	16,29		153,6				
100%	20	200,3	20,33		205,0				
75% (*)	16	150,0	16,23		156,1				
50%	12	100,6	12,26		102,6				
25% (*)	8	50,6	8,19		52				
0%	4	0	4,01		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 1 - MIL
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (zone milieu)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	entress hauser	Modèle :	2516 5536815
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mh)		si applicable	Visu 1 (Cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,04		0,5				
25% (*)	8	50,4	8,18		52,1				
50%	12	100,7	12,27		103,4				
75% (*)	16	150,6	16,36		154,3				
100%	20	199,5	20,24		204,3				
75% (*)	16	150,7	16,35		154				
50%	12	100,5	12,26		103				
25% (*)	8	50,8	8,18		52,4				
0%	4	0	4		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :					Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée		OK	NOK
Très très haut	3H					
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP2 - PIL
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (zone milieu)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Jonde pure		
Fabricant :	emkro hauser	Modèle :	Dece 554362e
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mb)		si applicable	Visu 1 (Cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,03		0				
25% (*)	8	49,7	8,10		51,3				
50%	12	100,2	12,24		102,9				
75% (*)	16	150,8	16,35		154,3				
100%	20	199,2	20,26		203,6				
75% (*)	16	150,7	16,38		154				
50%	12	100,4	12,26		103,3				
25% (*)	8	49,4	8,12		51,5				
0%	4	0	4,02		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :					Résultat	
Seuils prévus		Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H					
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP1 - AVA
PID N° :	
Localisation tâche :	FILTRES (Zone AVAL)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	endress+hauser	Modèle :	Delta 5543631
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mb)		si applicable	Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,02		0				
25% (*)	8	50,2	8,13		51,5				
50%	12	100,7	12,24		102,9				
75% (*)	16	150,3	16,26		153,3				
100%	20	200,4	20,37		204,3				
75% (*)	16	149,5	16,21		152,6				
50%	12	101,7	12,25		103				
25% (*)	8	50,3	8,14		51,8				
0%	4	0	4,02		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 2 - AVA
PID N° :	
Localisation tâche :	FILTRES (Zone AVAL)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	Endress+Hauser	Modèle :	5546 627
Gamme :	0 - 2 m	Folio N° :	
Schéma de boucle :		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :	
N° entrée	Adresse
Plan :	Folio N° :

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mV)		si applicable	Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,02		0				
25% (*)	8	50,4	8,13		51,5				
50%	12	102,3	12,21		102,6				
75% (*)	16	150,1	16,25		152,3				
100%	20	199,9	20,32		204				
75% (*)	16	149,2	16,19		152,3				
50%	12	100,2	12,19		102,4				
25% (*)	8	50,7	8,16		52				
0%	4	0	4,02		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HCP3 - STF
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (sortie)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Piézo		
Fabricant :	Endress Hauser	Modèle :	DS2 36802
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :	Folio N° :	Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :	
N° entrée	Adresse
Plan :	Folio N° :

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mb)		si applicable	Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,03		0				
25% (*)	8	50,6	8,14		51,8				
50%	12	100,8	12,23		102,9				
75% (*)	16	149,6	16,82		152,7				
100%	20	200,5	20,40		204,9				
75% (*)	16	150,9	16,33		154,1				
50%	12	100,8	12,25		103,1				
25% (*)	8	50,9	8,18		52,3				
0%	4	0	4,03		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3 : à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :

Seuils prévus		Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	Résultat	
					OK	NOK
Très très haut	3H					
Très haut	HH					
Haut	H					
Bas	L					
Très bas	LL					
Très très bas	3L					

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 1 - STF
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (Booth)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	Emerson hauser	Modèle :	serie 5536699
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition:			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA	(mA)		si applicable	Visu 1 (m)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,02		0,2				
25% (*)	8	50,7	8,12		51,5				
50%	12	100,4	12,18		102,3				
75% (*)	16	150,5	16,26		153,1				
100%	20	199,4	20,24		203				
75% (*)	16	150,1	16,23		152,9				
50%	12	100,4	12,19		102,4				
25% (*)	8	50,5	8,11		51,4				
0%	4	0	4,2		0				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			



PMER - TEST FONCTIONNEL
INSTRUMENTATION CAPTEUR PIEZOMETRIQUE
BOUCLE ANALOGIQUE

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 2 - STF
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtres (Sortie)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :

Type instrument :	Sonde Piezo		
Fabricant :	Endress+Hauser	Modèle :	DS 36713
Gamme :	0 - 2 m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :

Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur				Indicateur	Retransmission			Resultat	
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA	Indication locale	Affichage			OK	NOK
%	en mA			si applicable	Visu 1 (m)	Visu 2	Visu 3		
0%	4	0	4,01		0,1				
25% (*)	8	50,7	8,12		51,5				
50%	12	100,5	12,17		102,1				
75% (*)	16	150,2	16,22		152,7				
100%	20	200,1	20,28		203,5				
75% (*)	16	150,5	16,25		153,1				
50%	12	100	12,14		101,8				
25% (*)	8	50,6	8,11		51,5				
0%	4	0	4,01		0,1				

* Les points 25% et 75% sont facultatifs

** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3 : à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			

Formulaire :	
Tag équipement	HEP 4 - STF
PID N° :	
Localisation tâche :	Filtre (Sortie)
Système :	
Sous-système :	

Données Instrument :			
Type instrument :	Boucle Piezo		
Fabricant :	emtron hansen	Modèle :	SS 36808
Gamme :	0 - 2m		
Schéma de boucle :		Folio N° :	
		Instrument actif / passif	

Données système d'acquisition :			
Système d'acquisition :			
N° entrée		Adresse	
Plan :		Folio N° :	

Valeurs transmetteur			
Point vérifié	Valeur prévue	Valeur injectée (physique)**	Relevé Pocket en mA
%	en mA	(mb)	
0%	4	0	4,01
25% (*)	8	80,5	8,09
50%	12	102,6	12,11
75% (*)	16	150,7	16,27
100%	20	200,2	20,31
75% (*)	16	149,8	16,20
50%	12	100,9	12,16
25% (*)	8	80,9	8,10
0%	4	0	4,01

Indicateur
Indication locale
si applicable

Retransmission		
Affichage		
Visu 1 (cm)	Visu 2	Visu 3
0,1		
51,1		
101,4		
153,4		
203,9		
152,5		
102,1		
51,4		
0,1		

Resultat	
OK	NOK

* Les points 25% et 75% sont facultatifs
 ** si applicable, sinon valeur par simulation

Visu 1, Visu 2 et Visu 3. à préciser.

Contrôle des seuils "Soft" :				Résultat	
Seuils prévus	Valeurs prévues	Valeurs constatées	Action ou alarme constatée	OK	NOK
Très très haut	3H				
Très haut	HH				
Haut	H				
Bas	L				
Très bas	LL				
Très très bas	3L				

Observation:

	Date	Noms	Signature
Opération effectuée par			
Responsable chantier ACTEMIUM			
Représentant Client			